

Mechatronik (B.Eng.)

Beispielverlaufsplan für Mechatronik-Techniker/in

Module und Veranstaltungen		ECTS	Fernstudiengang-Teilzeit			
			Studiensemester			
			4	5	6	7
PL	Veranstaltung		KB	KB	KB	KB
K	Mathematik Mathematik I Mathematik II	8 4	6 4			
K	Technische Mechanik Technische Mechanik III	3	4			
K	Konstruktion und Fertigung II Konstruktionstechnik III Fertigungstechnik	4 6	4 6			
K	Automatisierungstechnik I Messtechnik Sensorik und Aktorik	5 5		4 6		
K	Automatisierungstechnik II Regelungstechnik	5		5		
K	Automatisierungstechnik III Pneumatik und Hydraulik Simulation mechatronischer Systeme	6 4		6 4		
B&Pr + K ¹	Mechatronik Mechatronische Systeme Mechatronik-Labor	5 5			4 8	10
K	BWL und Management Technik wissenschaftlichen Arbeitens	2			2	
K	Schwerpunkt Robotik Robotertechnik und Programmierung Werkzeugkonzeption für Roboter	5 5			4	4
K	Schwerpunkt Automotive Systeme Automobilelektronik Fabriksimulation	5 5			4	4
K	Schwerpunkt Elektromobilität Konzeption von Elektromobilen Nachhaltigkeit und Unternehmensmanagement integrierter Energieversorgung	5 5			4	4
PB + Pr	Praxisphase (*)	18		X	X	
BT + Koll.	Bachelor-Arbeit	12			2	X

Legende:

B = Bericht, BT = Bachelor-Thesis, K = Klausur, KB = Kontaktblöcke, Koll. = Kolloquium, PB = Praktikumsbericht, PL = Prüfungsleistung, Pr = Präsentation

(*) ECTS-Angabe ohne KP der Praxisphase. Diese kann über das 5. und 6. Semester gestreckt werden.

Anrechnung des Workloads ist bei einschlägiger Berufspraxis möglich, der Praktikums-/Praxisbericht ist in jedem Fall zu erstellen.

¹ Gesamtprüfungsleistung: Alle Leistungen werden bei Abschluss des Moduls zu einer Note verrechnet.