

## Mechatronik (B.Eng.)

### Beispielverlaufsplan für Maschinenbau-Techniker/in

Module und Veranstaltungen			Fernstudiengang-Teilzeit			
			Studiensemester			
			4	5	6	7
PL	Veranstaltung	ECTS	KB	KB	KB	KB
K	<b>Mathematik</b> Mathematik I Mathematik II	8	6			
		4	4			
K	<b>Technische Mechanik</b> Technische Mechanik III	3	4			
K	<b>Elektrotechnik</b> Elektrotechnik II	5		4		
K	<b>Technische Informatik</b> Elektronik Mikrorechnertechnik	5	4			
		5	4			
PA	<b>Grundlagen der Programmierung</b> Anwenderprogrammierung	6		4		
K	<b>Automatisierungstechnik I</b> Sensorik und Aktorik	5		6		
K	<b>Automatisierungstechnik II</b> Regelungstechnik	5			5	
K	<b>Automatisierungstechnik III</b> Pneumatik und Hydraulik Simulation mechatronischer Systeme	6		6		
		4		4		
B&Pr + K <sup>1</sup>	<b>Mechatronik</b> Mechatronische Systeme Mechatronik-Labor	5			4	
		5			8	10
K	<b>BWL und Management</b> Technik wissenschaftlichen Arbeitens	2	2			
K	<b>Schwerpunkt Robotik</b> Robotertechnik und Programmierung Werkzeugkonzeption für Roboter	5			4	
		5				4
K	<b>Schwerpunkt Automotive Systeme</b> Automobilelektronik Fabriksimulation	5			4	
		5				4
K	<b>Schwerpunkt Elektromobilität</b> Konzeption von Elektromobilen Nachhaltigkeit und Unternehmensmanagement integrierter Energieversorgung	5			4	
		5				4
PB + Pr	<b>Praxisphase (*)</b>	18		X	X	
BT + Koll.	<b>Bachelor-Arbeit</b>	12			2	X

Legende:

B = Bericht, BT = Bachelor-Thesis, K = Klausur, KB = Kontaktblöcke, Koll. = Kolloquium, PA = Projektarbeit, PB = Praktikumsbericht, PL = Prüfungsleistung, Pr = Präsentation

(\*) ECTS-Angabe ohne KP der Praxisphase. Diese kann über das 5. und 6. Semester gestreckt werden.

Anrechnung des Workloads ist bei einschlägiger Berufspraxis möglich, der Praktikums-/Praxisbericht ist in jedem Fall zu erstellen.

<sup>1</sup> Gesamtprüfungsleistung: Alle Leistungen werden bei Abschluss des Moduls zu einer Note verrechnet.